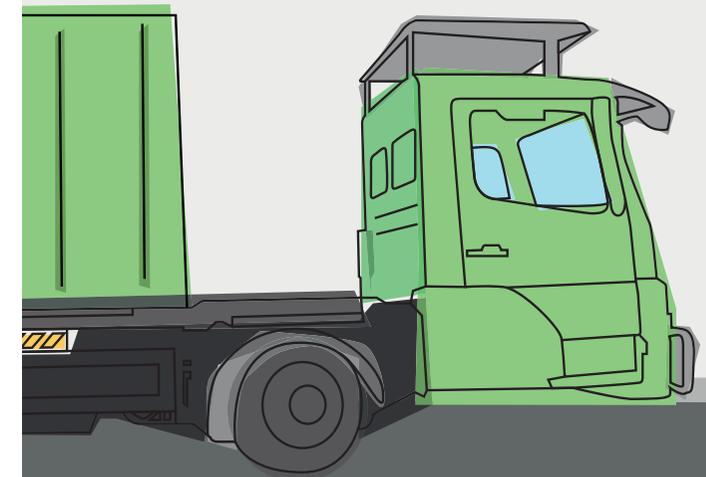


Projektziele

- ✓ Prototypische Erprobung **autonom**er und **batterieelektrischer** Rangierfahrzeuge auf dem Werksgelände bei Nutzung induktiver Ladetechnologien
- ✓ Evaluierung verschiedener Fahrzeugvarianten (bzgl. Automatisierungsgrad und Antriebsart)
- ✓ Integrationsmöglichkeiten **innovativer** Fahrzeugvarianten in die Prozesse von Werksgeländen darstellen
- ✓ Einsparpotential bei Endenergieverbrauch sowie Treibhausgas- und Lärmemissionen ermitteln sowie transparent darstellen
- ✓ Ermittlung des Potentials **ressourcenschonender** und wirtschaftlicher **Logistikprozesse**

Kontakt

Fraunhofer IML
 Projektleitung und -koordination
 Nils Gastrich
 Joseph-von-Fraunhofer-Str. 2-4
 44227 Dortmund
 nils.gastrich@iml.fraunhofer.de
 Tel.: +49 231 9743 357



SAFE³LY

Sichere autonome Fahrzeuge (elektrisch, effizient, emissionsarm) im Logistik-Yard

Gefördert durch:



aufgrund eines Beschlusses
des Deutschen Bundestages



SAFE³LY

Was ist SAFE³LY?

SAFE³LY erprobt die Realisierbarkeit batterieelektrisch angetriebener, autonom fahrender Rangierfahrzeuge auf Werksgeländen. Das entsprechende Potential ressourcenschonender und wirtschaftlicher Logistikprozesse wird durch diese Technologie ermittelt.

Im Rahmen von Feldtests werden mit Hilfe vier verschiedener Fahrzeugvarianten die Umwelt- und Klimawirkungen sowie die prozessualen Vorteile induktiver Ladevorgänge bei elektrisch-autonomen Rangierfahrzeuge erprobt.

Sowohl die logistischen Prozesse der Hoflogistik als auch die potentielle Reduktion von Treibhausgasemissionen durch den Einsatz von elektrisch-autonomen Fahrzeugen vereinen das Ziel der Erstellung von Konzepten mit multimodalem und umweltorientiertem Fokus.

Projektlaufzeit: 01.11.2019 - 31.10.2022



Klassifikation logistischer Objekte (Fahrzeuge, Trailer, Wechselbrücken) mit Hilfe von Deep Learning Verfahren

Energieübertragung durch induktive Ladetechnologie

Prototypischer Feldtest verschiedener Fahrzeugvarianten von Rangierfahrzeugen

Ökologische Bewertung der Energieverbräuche